

## 簡易取扱説明書

Rev 180503

2018年5月



Based ON  
MODEL 09101-  
WIND MONITOR - SE  
REV I111215  
MANUAL PN 09101-90(I)



クリマテック 株式会社  
〒171-0014 東京都豊島区池袋 4-2-11  
CTビル 6F  
Tel 03-3988-6616  
Fax 03-3988-6613  
E-mail support@weather.co.jp  
URL http://www.weather.co.jp/

本説明書は簡易版です。詳細版は以下よりダウンロードを御願います。

<http://www.weather.co.jp/support/>

\* 本内容は予告なしに変更する場合がございますのでご了承ください

## 1. 仕様

### 風速 風向 概略仕様

	風 速	風 向
測定範囲	0~100m/s	0~360°
耐風速	100m/s	
起動風速	1.0m/s (微風は 0.5m/s)	1.1m/s (10° 移動) (微風は 0.5m/s)
精度	± 0.3m/s	± 2 度
分解能	0.1m/s	1°
測定方法	周波数方式	エンコーダ

### 一般仕様

項目	内容	初期設定
電圧 ※	風速: 0-5 VDC / 0-100 m/s 風向: 0-5 VDC / 0-540°	設定なし
出力	風速: 0-100 m/s、風向: 0-360° 2 線 半 2 重	
	通信速度: 1200-9600 Baud フォーマット: RMY, NCAR, NMEA, RMYT 連続出力またはポーリング 単位: m/s, Knots, mph, k/h センサアドレス: 0-15	通信速度: 9600 Baud フォーマット: RMY 連続出力 単位: m/s センサアドレス: 1
電源	11-24 VDC (20 mA)	
寸法	胴体長さ 55cm、高さ 39cm、回転半径 38cm (直径 76cm) プロペラ直径 18cm、取り付け 34mm パイプ(標準の 1 インチパイプ)	
動作温度範囲	-50~50°C	
重さ	1.0kg	

※電圧変換式: 風速(m/s)=0.02×mV(0-5V/0-100m/s)、風向(度)=0.108×mV(0-5V/0-540°)

### 初期設定値(ジャンパーセッティング)

JUMPERS J1 SUMMARY		
DESCRIPTION	JUMPER POSITION	
CONTINUOUS SERIAL OUTPUT	1 IN	連続出力
POLLED SERIAL OUTPUT	1 OUT	
RMY PROTOCOL	2 IN 3 IN	RMY プロトコル
NCAR PROTOCOL	2 IN 3 OUT	
NMEA PROTOCOL	2 OUT 3 IN	
RMYT PROTOCOL	2 OUT 3 OUT	
1200 BAUD	4 IN 5 IN	
2400 BAUD	4 IN 5 OUT	
4800 BAUD	4 OUT 5 IN	
9600 BAUD	4 OUT 5 OUT	9600 Baud
KNOTS	6 IN 7 IN	
MILES PER HOUR	6 IN 7 OUT	
KILOMETERS PER HOUR	6 OUT 7 IN	
METERS PER SECOND	6 OUT 7 OUT	m/s

JUMPERS J3 SUMMARY		
DESCRIPTION	JUMPER POSITION	
CALIBRATED 0-5 VDC OUTPUT 0-5VDC = 0 - 100 m/sec 0-5VDC = 0 - 540 DEG		
SERIAL RS-485 OUTPUT		RS-485

※センサアドレスは 1 に設定してあります。

出荷時の出力データ並び(RMY プロトコル): aa ddd sss.<CR/LF>

“aa”: CYG-9101 のセンサアドレス(出荷時 1)、“ddd”: 風向(度)、“sss.s”: 風速(出荷時 m/s)

## 2. 初期点検

最初に箱の外側を点検し、へこみなどが点検してください。もし、何らかの傷がみられる場合には、内部にもその影響が及んでいないか、傷のある部分近くの内部状態をよく確認してください。開梱後、センサーの外観になんらかの異常があるようであれば、購入元にご連絡下さい。

プロペラシャフトのプラスチックナットをはずしてください。プロペラをプロペラシャフトに取り付けますが、プロペラの十字突起がプロペラシャフトハブ上の十字溝にあうようにして、プラスチックナットを同梱されているプロペラナットレンチ (PROPELLER NUT WRENCH) でしっかりと締め付けます(メーカー推奨締め付トルク値：10kg-cm)。CYG-9101 は出荷前に十分検査されていますが、電氣的又は、機械的な異常がないか設置前に十分チェックしてください。

1. プロペラと胴体 (ベーン) が360度スムーズに回転するか、チェックします。
2. ベーンのバランスをチェックします。CYG-9101 を、横に持って (床と並行に)、ベーンを回転させます。ベーンはバランスしているのでどの位置でも止まるはずで、少々ベーンが動く程度は測定には影響ありません。
3. 表示器やデータロガーに接続して、風速の出力、風向の出力を確認します。

## 3. 設置

正確な風向風速の観測をするためには、正しい設置が必要です。建物、木など構造物があると、風は影響され乱れて渦が発生し、正しい測定ができません。意味のあるデータを取得するためには、測器を構造物の十分風上側に設置するのがひとつの方法です。一般的な法則としては、構造物の周囲の流れは、構造物の高さの2倍上流、6倍下流、そして、2倍上空まで乱されます。実際上の設置においては、この法則を無視せざるを得ない設置上の拘束条件を受けますが、構造物から離すということには留意する必要があります。

具体例

平地につける場合	気象庁の地上気象観測指針では、地上高 10m の風向風速観測を標準としています。まわりに障害物がない場合には、6m程度の高さのポール上への設置が実用的です。
林など樹木がある場合	樹木より1.5倍程度高くするのが理想です。不可能な場合は、できるだけ樹木の風上にするか、風下の場合は距離を離してポールを建柱します
ビルにつける場合	ビルが一番高いところがかつ、避雷針の60度円錐傘の中に入る位置につけます。何も無いビルでは、中心部にポールを建てます。端にしかつけられない場合は、主風向側の端を選択し、2m以上のポールを建てます
目的がある場合	自動車への風の影響など、目的がある場合は、その目的にあわせた高さに設置します。

## 注意

アースグランド端子をかならず接地してください。接地しない場合は、異常データが発生したり、センサーを破壊する場合があります。

アースグランドの接地はこのセンサーにとって非常に重要です。ある気象条件下では、静電気が風速計に蓄積され、変換器を通して放電されるため、異常信号が発生したり、変換器を破壊したりします。変換器から放電をなくすために、マウンティングポストは特殊な導電プラスチックで作られています。マウンティングポストが接地されていることも重要です。このためには、マウンティングポストが金属のパイプにとりつけられて、そのパイプが接地していること必要で、取り付け部のパイプが塗装されていない場合、コンクリートに設置されたタワーやマストなどは、数カ所接地される必要があります。取り付けパイプの接地が困難な場合には、ジャンクションボックスの中に "EARTH" とかかれたターミナルがあり、この端子はマウンティングポストに接続しているので、この端子を大地に接地します。

設置は2人の作業員で行うと容易です。一人はセンサーの取り付け、もう一人はセンサーの方向を確認します。設置後の保守などでは、方位記憶リング(ORIENTATION RING)があるので方位の再設定は不要です。一人で行う取り付け作業が可能です。

## 1 センサーケーブルの取り付け

ケーブルをセンサーに取り付けます。ポール上での細かい作業は危険なので、あらかじめ地上でケーブルを接続します。添付の結線図を参照して結線します。

端子“A”、及び“B”は J3 ジャンパー設定により RS-485 出力または電圧出力となります。接続前によく確認してください。

## 2 プロペラの取り付け

プロペラシャフト(PROPELLER SHAFT)のプラスチックナットをはずしてください。プロペラをプロペラシャフトに取り付けますが、その際、プロペラの十字のある側が内側になるように、シリアル番号のある側が外側(風上側)になるように取り付けます。プロペラシャフトハブ上の凹十字溝に、プロペラ側の凸十字突起が入るようにして、最初にはずしたプラスチックナットを専用のプロペラナットレンチ(PROPELLER NUT WRENCH)でしっかりと締め付けます(メーカー推奨締め付トルク値:10kg-cm)。 ※他の工具で締め付けるとねじ切れる可能性があります。

## 3 取り付けパイプへの設置

- 方位記憶リング(ORIENTATION RING)を取り付けパイプにつけます(このときはまだ、締め付けません)。
- CYG-9101 を取り付けパイプに差し込みます(このときはまだ、締め付けません)。

## 4 方位あわせ

既知の目標にあわせる場合。

- 地図上で取り付け地点と目標の真北からの角度を求めておきます。
- 表示器、ロガーなどにセンサーを接続します。
- 目標物にベーンのノーズコーンが向くよう回転させます。
- そのまま、ベーンを保持し、マウンティングポストが既知の角度になるまで回転させます。
- マウンティングポストを固定します。
- 方位記憶リングの突起をマウンティングポスト南側の凹にあわせて、固定します。

### 磁北にあわせる場合

詳細は以下 URL をご参照ください。

[http://www.weather.co.jp/catalog\\_html/CYG-installation.htm](http://www.weather.co.jp/catalog_html/CYG-installation.htm)

磁北は地図上の北と日本付近では5~12度くらいずれています。設置地点の偏角をあらかじめ求めておきます

(例: 理科年表や次のサイトなど <http://swdcwww.kugi.kyoto-u.ac.jp/igrf/point/index-j.html> )

- 比較的正確なコンパスを持った人が、設置位置から真北(または南)10~20mに立ちます。
- 表示器、ロガーなどにセンサーを接続します。
- 目標物にベーンのノーズコーン先端が向くよう、センターライン上が見通せるよう回転します。
- そのまま、ベーンを保持し、マウンティングポストが0度になるまで回転させます。
- 真北にあわせる場合には、そのときに偏差分ずらします。  
日本付近では、磁北は真北より西にずれています。従って、偏差6度の場合、立っている人が、354度になるように、ポストの位置を回転させます。
- マウンティングポストを固定します。
- 方位記憶リングの突起をマウンティングポスト南側の凹にあわせて、固定します。

**注意**

地磁気は周囲の磁気の影響を受ける場合があります。送電線や大きい工場の近くではコンパスの方位が不正確場合があります。他の方法で方位を確認することをお勧めします。

**その他の方法**

太陽の南中にあわせる方法：南中時刻に太陽に南をあわせる。正確に南があわせられるが悪天日は不可。

また、時間が固定されるので設置スケジュールが限定される。

太陽の経度にあわせる方法：各時刻の太陽経度をあらかじめ求めておく。同様に悪天日は不可。

**4. 校正**

CYG-9101 は出荷前に校正されていますので、設置前の調整は不要です。校正は、何回かの保守の後に必要になる場合があります。総合気象観測のような長期的な精度が要求されるような観測では、周期的な校正が必要になります。ユーザー自身が校正する場合は、「取扱説明書」をご覧ください。

クリマテック（株）が推奨する校正方法は以下の2種類です。

## 1) クリマテック（株）における校正

JQA トレーサブル分度器による入力に対してのデジタル出力値の試験成績書の発行が可能です。

風速計についても、JQA トレーサブル回転計による入力に対してのデジタル出力値の風速の試験成績書の発行が可能です。

**5. 保守**

正しい保守が行われれば、数年間センサーは正常に動き続けます。通常の使用状況で摩耗のために交換が必要な部品は、高精度なボールベアリングと風向のポテンシオメータです。高度な技術者がこの交換作業を行うことに適しています。もし、そのような技術者がいない場合には、販売店を通じてセンサーをクリマテック宛に返送してください。また、部品が必要な場合には、添付されている図面をみて、部品の名前や場所を確認してください。交換方法は詳細版取扱説明書に記載されています。

以下にクリマテックの推奨する保守周期を示します。以下の保守はクリマテックに送付していただくことにより、行うことも可能です。

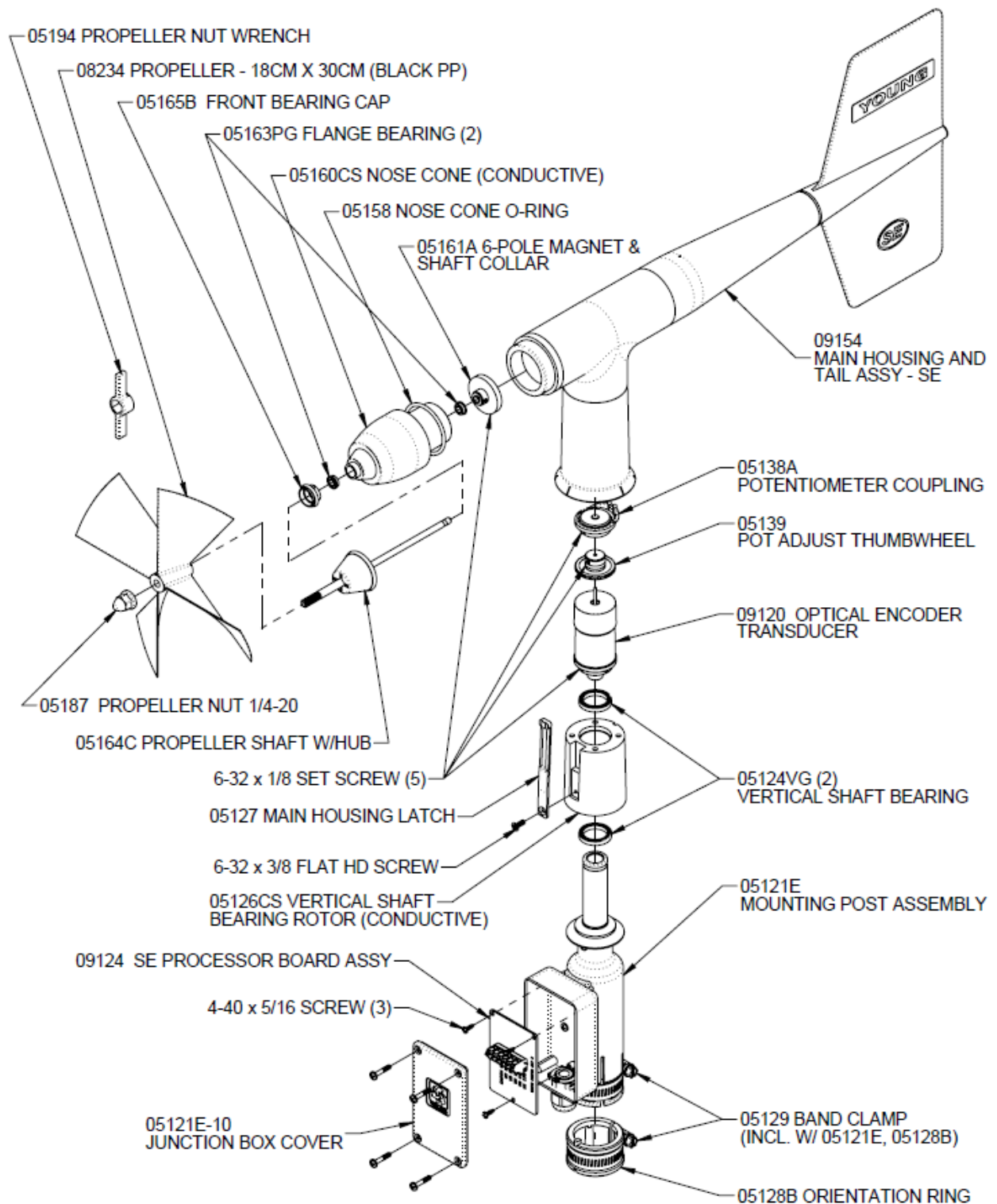
点検ランク	周期	内容
定期保守・点検	1年間に1回	清掃・トルク試験、回転試験
精密点検	2年に1回	定期保守＋風速ベアリング交換
オーバーホール	海の近くでは、3年に1回 通常の地点では、5年に1回	精密点検＋鉛直ベアリングとポテンシオメータの交換

**6. 保証**

この製品は、構造上および、部材の不良について、注文時から12ヶ月間の保証をします。保証の範囲は、故障部品の交換又は修理に限定されます。



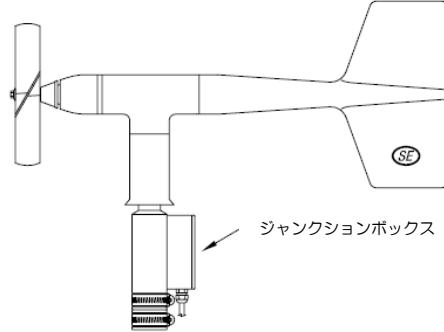
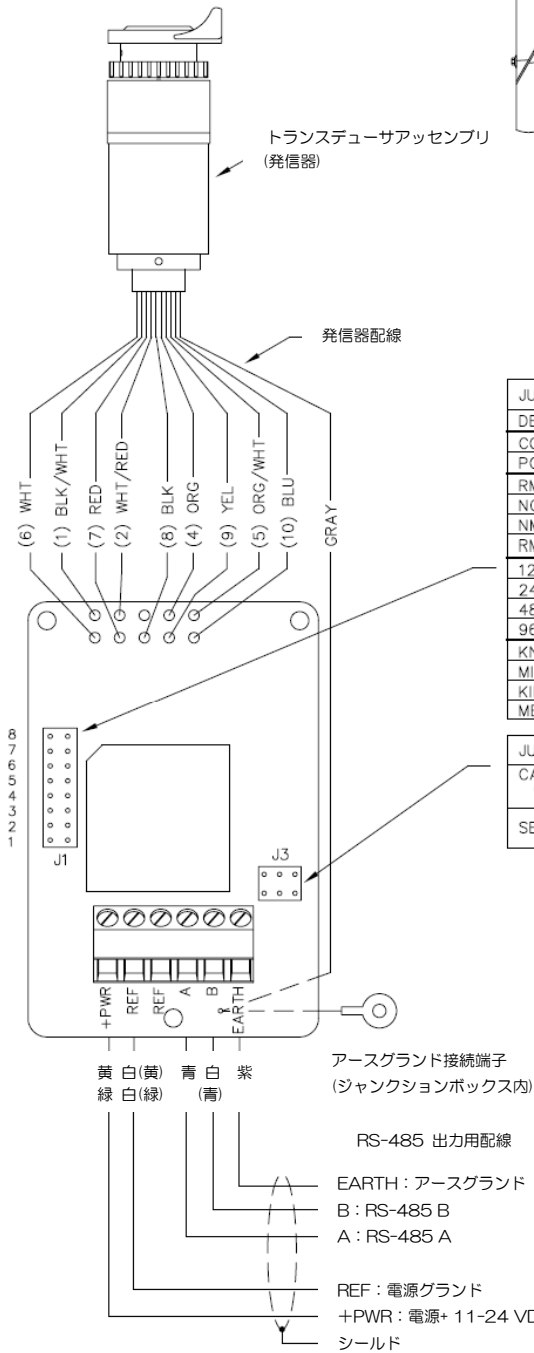
## CYG-9101 パーツリスト





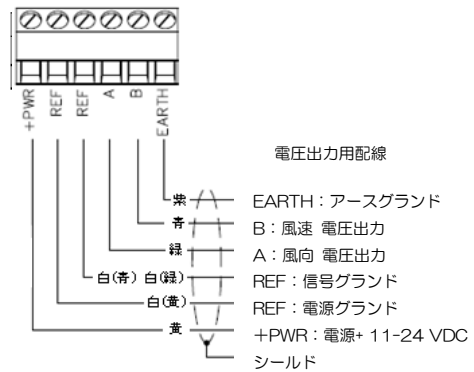
**CABLE & WIRING DIAGRAM**  
MODEL 09101 WIND MONITOR-SE

CYG-9101 配線図・ジャンパーセッティング



JUMPERS J1 SUMMARY	
DESCRIPTION	JUMPER POSITION
CONTINUOUS SERIAL OUTPUT	1 IN
POLLED SERIAL OUTPUT	1 OUT
RMY PROTOCOL	2 IN 3 IN
NCAR PROTOCOL	2 IN 3 OUT
NMEA PROTOCOL	2 OUT 3 IN
RMYT PROTOCOL	2 OUT 3 OUT
1200 BAUD	4 IN 5 IN
2400 BAUD	4 IN 5 OUT
4800 BAUD	4 OUT 5 IN
9600 BAUD	4 OUT 5 OUT
KNOTS	6 IN 7 IN
MILES PER HOUR	6 IN 7 OUT
KILOMETERS PER HOUR	6 OUT 7 IN
METERS PER SECOND	6 OUT 7 OUT

JUMPERS J3 SUMMARY	
CALIBRATED 0-5 VDC OUTPUT	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>
0-5VDC = 0 - 100 m/sec	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>
0-5VDC = 0 - 540 DEG	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>
SERIAL RS-485 OUTPUT	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>



注意: 静電破壊を防止するため、  
必ずアースグランドターミナルに接続し、  
センサの近くでアースグランドをとってください。

色はクリマテックの標準ケーブル配線色です。  
ケーブル: 耐候性、ツイストペア、6芯(3P)0.3mm2 シールド付